

# 연수 제안서

연구 분야	로봇 설계 및 시뮬레이션
연구 과제명	생활지능공간에서 근접지원 서비스를 위한 바퀴형 휴머노이드 로봇 개발
연수 제안 업무	4족 로봇 기구 설계 및 시뮬레이션
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 :</p> <ul style="list-style-type: none"><li>● 2022-05-01 ~ 2025-02-28</li></ul> <p>- 연수 내용 :</p> <ul style="list-style-type: none"><li>● 4족 로봇의 기구학적 설계</li><li>● 동역학 기반 시뮬레이션을 통한 다리 관절 토크 계산</li><li>● CAD(SolidWorks) 기반 기구 상세 설계</li><li>● 전장부 구축 및 HW 통합 설계</li><li>● HW 조립 및 실험</li></ul>	
소속 부 서 : 지능로봇연구단	
연수 책임자 : 오 용 환	